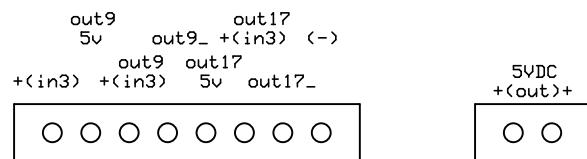
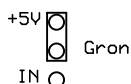


Out9 och Out17 5v ger ut 5vdc
 Sourcande utgångar
 eller open collector 5-24V 200mA via in3
 upp till 24VDC 100mA

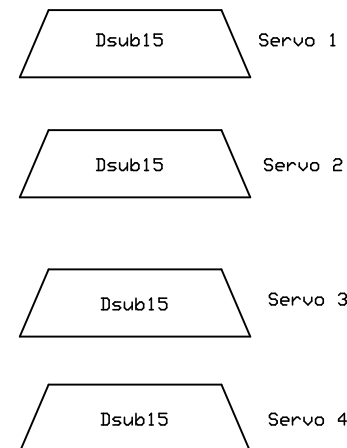
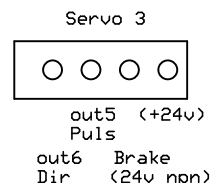
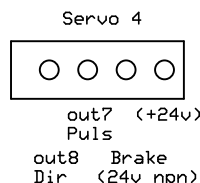
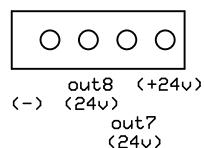
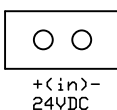
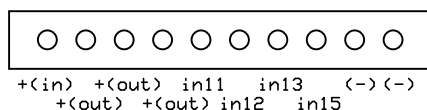


Vanster = chargepump Out17
 Hoger = Out17 = vanlig utgang

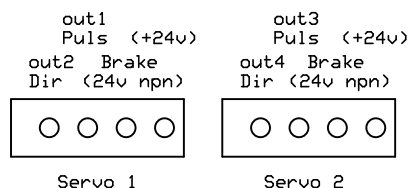
Vajer vilken spanning
 som ska finnas pa
 +(<out>) nedan
 IN = samma som +(<in>)



Matning EXT24
 Upp = 24VDC
 Ned = 5V via flatkabel Dsub



Puls och Dir signaler ger 5v ut.



Inganger aktiveras med positiv signal +5-24vdc
 Om separat matningssp nning till givare
 kopplas + till +(<in>) och - till (->
 Jumper flyttas till IN

Matningsspanning 24VDC

Broms aktiveras genom 24v in

Parametrar for Dorna servo:

PA201 = 0001 (Input pulse filter)
 PA501 = 5 (Error reset)
 PA505 = 8 (For att inte krocka med PA501)
 PA511 = 0001 (Alarm output reversal)
 Bocka for Step low active i UCCNC

Sourcande 5v utgangar klarar upp till 500Khz
 Open collector utgangar klarar upp till 100Khz
 Sourcande 24v utgangar lampar sig for att driva relan och kontaktorer upp till 200mA

+(<in1 in2 in3> Bor kopplas in for att skydda open collector utgangar mot
 spanningsspikar fran relan och kontaktorer
 (kopplas till 24v om 24 anvands for att driva relat)
 +in3 Kopplas om sourcande utgangar _9, _17 anvands. Spanning ut = in3

Matningsspanning valbar mellan 24VDC via plintar eller 5VDC via flatkabel (p26)

Out 14 aktiverar servo. Out 16 resetar alarm

JB CNC & Linear Components

Din rail srv breakoutboard

JB	Rev 1.0	
	2018-02-09	